PLANER ELECTROMAGNETIC RELAY AND MANUFACTURE THEREOF

Publication number: JP7176255 Publication date: 1995-07-14

Inventor: ASADA NORIHIRO; ESASHI MASAKI
Applicant: NIPPON SIGNAL CO LTD; ESASHI MASAKI

Classification:

- international: H01H49/00; B81B3/00; B81C1/00; H01H50/00; H01H51/22; H01H51/24; H01H1/20; H01H49/00; B81B3/00; B81C1/00;

H01H50/00; H01H51/22; H01H1/12; (IPC1-7): H01H51/24; H01H49/00

- European: H01H50/00C

Application number: JP19930320525 19931220 **Priority number(s):** JP19930320525 19931220

Also published

as:

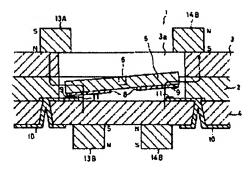
EP0685864 (A1) WO9517760 (A1) US5872496 (A1)

EP0685864 (A4) EP0685864 (B1)

Report a data error here

Abstract of JP7176255

PURPOSE:To attain thinning and miniaturization of an electromagnetic relay. CONSTITUTION:On a silicon substrate 2, a flat plate-shaped movable plate 5 and a torsion bar 6 of swivelably journalling the movable plate 5 are integrally formed. A flat coil 7 for generating a magnetic field by carrying a current is provided in an upper surface peripheral edge part of the movable plate 5, and a movable contact 9 is provided in a lower surface side. Further, glass substrates 3, 4 are provided in upper/lower surfaces of the silicon substrate 2, and fixed contact 11 capable of coming into contact with the movable contact 9 is provided in the lower side glass substrate 3. Further in this constitution, permanent magnets 13A, 13B and 14A, 14B for making a magnetic field act in the plane coil are fixed to a prescribed position of the glass substrates 3, 4. This electromagnetic relay is manufactured by a process of manufacturing a semiconductor element.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-176255

(43)公開日 平成7年(1995)7月14日

(51) Int.Cl. ⁶	識別記号 庁	广内整理番号	FΙ	技術表示箇所
H01H 51/24	В			
49/00	J			

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 11 頁)

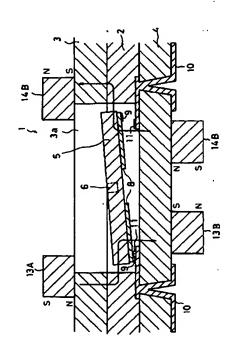
(21)出願番号	特願平5-320525	(71)出願人	000004651	
			日本信号株式会社	
(22)出顧日	平成5年(1993)12月20日		東京都千代田区丸の内3丁目3番1号	
		(71) 出願人	000167989	
			江刺 正喜	
			宮城県仙台市太白区八木山南1丁目11番地	
			9	
		(72)発明者	浅田 規裕	
		(1-77271	埼玉県浦和市上木崎1丁目13番8号 日本	
			信号株式会社与野事業所内	
		(72) 登田孝	江刺 正喜	
		(12/76976	宮城県仙台市太白区八木山南1-11-9	
		/7.4\ (b.m. t		
		(4)代理人	弁理士 笹島 富二雄	

(54) 【発明の名称】 プレーナー型電磁リレー及びその製造方法

(57)【要約】

【目的】電磁リレーの薄型化及び小型化を図ることを目 的とする。

【構成】シリコン基板2に、平板状の可動板5と該可動 板5を揺動可能に軸支するトーションバー6とを一体形 成する。前記可動板5の上面周縁部に通電により磁界を 発生する平面コイル7を設け、下面側に可動接点9を設 ける。更に、シリコン基板2の上下面にガラス基板3, 4を設け、下側ガラス基板3には、前記可動接点9と接 触可能な固定接点11を設ける。更に、ガラス基板3, 4の所定位置に、平面コイルに磁界を作用させる永久磁 石13A, 13B及び14A, 14Bを固定する構成と する。また、この電磁リレーを半導体素子の製造プロセ スによって製造する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】半導体基板に、平板状の可動板と該可動板を半導体基板に対して基板上下方向に揺動可能に軸支するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の上面周縁部に通電により磁界を発生する平面コイルを敷設すると共に下面側に可動接点部を設ける一方、半導体基板の下面に前記可動板の接点部に対応する位置に固定接点部を設けた下側絶縁基板を設け、半導体基板の上面には少なくとも可動板上方を開放した上側絶縁基板を設け、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺の平面 10コイル部に磁界を作用させる互いに対をなす永久磁石を前記上下絶縁基板に固定する構成としたことを特徴とするプレーナー型電磁リレー。

【請求項2】半導体基板に、平板状の可動板と該可動板を半導体基板に対して基板上下方向に揺動可能に軸支するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の上面周縁部に永久磁石を設けると共に下面側に可動接点部を設ける一方、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分に、通電により磁界を発生する平面コイルを設け、半導体基板の下面に前記可動板の接点部に対応する位置に固定接点部を設けた下側絶縁基板を設け、半導体基板の上側には少なくとも可動板上方を開放した上側絶縁基板を設ける構成としたことを特徴とするプレーナー型電磁リレー。

【請求項3】前記上側絶縁基板の開放部を閉塞し、上下 絶縁基板と半導体基板とで囲まれる可動板収納空間を真 空状態とする構成とした請求項1又は2記載のプレーナ ー型電磁リレー。

【請求項4】半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて異方性エッチングより 30 貫通させて前記トーションバー部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する工程と、可動板下面側に可動接点部を形成する工程と、下側絶縁基板の上面に前記可動接点に接離可能な固定接点部を形成する工程と、半導体基板の上下面に陽極接合により下面絶縁基板と少なくとも可動板上方部分を開放した上面絶縁基板とを固定する工程と、トーションバー軸方向と平行な可動板の対辺に対応する上面絶縁基板部分と下面絶縁基板部分に永久磁石を固定する工程とからなるプレ 40 ーナー型電磁リレーの製造方法。

【請求項5】半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて異方性エッチングより貫通させて前記トーションバー部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する工程と、可動板上面周囲に薄膜の永久磁石を形成する工程と、可動板下面側に可動接点部を形成する工程と、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分に電解めっきにより平面コイルを形成する工程と、下側絶縁基板の上面に前記可動接点に接離可能な固定接点部を形 50

成する工程と、半導体基板の上下面に陽極接合により下面絶縁基板と少なくとも可動板上方部分を開放した上面絶縁基板とを固定する工程とからなるプレーナー型電磁リレーの製造方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、半導体素子製造技術を 用いて製造するプレーナー型電磁リレー及びその製造方 法に関する。

[0002]

【従来の技術】半導体デバイスの高集積化に代表されるマイクロエレクトロニクスの発展によって、様々な機器が高機能化と共に小型化している。産業用ロボットのような比較的大きなエネルギを扱う制御系もその例外ではない。このような制御系では制御装置のマイクロエレクトロニクス化によって、大きなエネルギの制御を非常に小さなエネルギで制御するようになっている。この結果、ノイズ等による誤動作の問題が表面化し、最終段の出力デバイスとして電磁リレーの需要が増大している。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところが、従来の電磁リレーは半導体と比較すれば桁違いに大きな体積を占有する。従って、機器の小型化を推進するためには、電磁リレーの小型化が必要である。そして、従来の一般的な巻線タイプの電磁リレーでは、長さ幅14mm,幅9mm,高さ5mmが世界最小である(「超薄型シグナルリレー」、松下電工技報、No.35、pp27~31 (1987年))参昭)。

【0004】また、最近では、更に電磁リレーの小型化を図るため、マイクロマシニング技術を用いたプレーナー型電磁リレーが提案されている(H.Hosaka, H.Kuwano and K.K.Yanagisawa "ELECTROMAGNETICMICRORELAYS: CO NCEPS AND FUNDAMENTAL CHARACTERISTICS", Proc. IEEE MENS Workshop 93, pp.12~17(1993)参照)。しかしながら、上記のプレーナー型電磁リレーも、コイルは従来の巻線型を用いており、小型化には限界がある。

【0005】本発明は上記の事情に鑑みなされたもので、電磁リレーのより一層の小型化を図ることを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】このため、第1の発明のプレーナー型電磁リレーでは、半導体基板に、平板状の可動板と該可動板を半導体基板に対して基板上下方向に揺動可能に軸支するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の上面周縁部に通電により磁界を発生する平面コイルを敷設すると共に下面側に可動接点部を設ける一方、半導体基板の下面に前記可動板の接点部に対応する位置に固定接点部を設けた下側絶縁基板を設け、半導体基板の上面には少なくとも可動板上方を開放した上側絶縁基板を設け、前記トーションバーの軸方向と平行な可

2

30

3

動板の対辺の平面コイル部に磁界を作用させる互いに対 をなす永久磁石を前記上下絶縁基板に固定する構成とし た。

【0007】また、第2の発明の電磁リレーでは、半導体基板に、平板状の可動板と該可動板を半導体基板に対して基板上下方向に揺動可能に軸支するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の上面周縁部に永久磁石を設けると共に下面側に可動接点部を設ける一方、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分に、通電により磁界を発生する平面コイルを10設け、半導体基板の下面に前記可動板の接点部に対応する位置に固定接点部を設けた下側絶縁基板を設け、半導体基板の上側には少なくとも可動板上方を開放した上側絶縁基板を設ける構成とした。

【0008】また、前記上側絶縁基板の開放部を閉塞 し、上下絶縁基板と半導体基板とで囲まれる可動板収納 空間を真空状態とする構成とするとよい。第1の発明の 電磁リレーの製造方法としては、半導体基板のトーショ ンバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて異 方性エッチングより貫通させて前記トーションバー部分 で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する 工程と、可動板上面周囲に電解めっきにより平面コイル を形成する工程と、可動板下面側に可動接点部を形成す る工程と、下側絶縁基板の上面に前記可動接点に接離可 能な固定接点部を形成する工程と、半導体基板の上下面 に陽極接合により下面絶縁基板と少なくとも可動板上方 部分を開放した上面絶縁基板とを固定する工程と、トー ションバー軸方向と平行な可動板の対辺に対応する上面 絶縁基板部分と下面絶縁基板部分に永久磁石を固定する 工程とからなることを特徴とする。

【0009】また、第2の発明の電磁リレーの製造方法は、半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて異方性エッチングより貫通させて前記トーションバー部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する工程と、可動板下面側に可動接点部を形成する工程と、可動板下面側に可動接点部を形成する工程と、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分に電解めっきにより平面コイルを形成する工程と、下側絶縁基板の上面に前記可動接点に接離可能な固定接点部を形成する工程と、半導体基板の上下面に陽極接合により下面絶縁基板と少なくとも可動板上方部分を開放した上面絶縁基板と少なくとも可動板上方部分を開放した上面絶縁基板とかるくとも可動板上方部分を開放した上面絶縁基板とを固定する工程とからなることを特徴とする。

[0010]

【作用】かかる構成によれば、半導体素子製造プロセスを利用して半導体基板に可動部を形成すると共に、可動板に平面コイルを形成するようにしたので、コイル部分を、薄型化及び小型化することができ、従来の巻線型に比べて格段に電磁リレーの小型化を図ることができる。

【0011】更に、可動板の収納空間を真空封止するよ 50

うにすれば、可動板の揺動抵抗をなくすことができるようになり、電磁リレーの応答性を高めることができる。 【0012】

【実施例】以下、本発明の実施例を図面に基づいて説明する。図1~図4に第1の発明に係るプレーナー型電磁リレーの第1実施例の構成を示す。図において、本実施例の電磁リレー1は、半導体基板であるシリコン基板2の上下面に、それぞれ例えばホウケイ酸ガラス等からなる上側及び下側絶縁基板としての上側及び下側ガラス基板3、4を陽極接合した3層構造となっている。そして、前記上側ガラス基板3は、後述する可動板5上方部分を開放するよう、例えば超音波加工等によって開口部3aが設けられている。

【0013】前記シリコン基板2には、平板状の可動板 5と、この可動板5の中心位置でシリコン基板2に対し て基板上下方向に揺動可能に可動板5を軸支するトーシ ョンバー6,6とが異方性エッチングによって一体形成 されている。従って、可動板5及びトーションバー6も シリコン基板と同一材料からなっている。前記可動板5 の上面周縁部には、図3に示すように、通電により磁界 を発生する銅薄膜からなる平面コイル7が絶縁被膜で閉 われて設けられている。ここで、コイルは抵抗分によっ てジュール熱損失があり抵抗の大きな薄膜コイルを高密 度に実装すると発熱により駆動力が制限されることか ら、本実施例では、従来公知の電解めっきによる電鋳コ イル法によって前記平面コイル7を形成してある。電鋳 コイル法は、基板上にスパッタで薄いニッケル層を形成 し、このニッケル層の上に銅電解めっきを行って銅層を 形成し、コイルに相当する部分を除いて銅層及びニッケ ル層を除去することで、銅層とニッケル層からなる薄膜 の平面コイルを形成するもので、薄膜コイルを低抵抗で 高密度に実装できる特徴があり、マイクロ磁気デバイス の小型化・薄型化に有効である。また、可動板5の下面 側の両側には、図4に示すように、コ字上の電気配線 8, 8が設けられ、これら各電気配線8, 8のそれぞれ の端部上面には、例えば金、白金等の可動接点9,9が 設けられている。

【0014】更に、下側ガラス基板4の上面には、電気配線10,10が図3の二点鎖線で示すようなパターンで形成されており、この電気配線10,10上面の前記可動接点9,9に対応する位置に、同じく金、白金等からなる固定接点11,11が設けられている。前記電気配線10,10は、図2に示すように、下側ガラス基板4に設けた貫通穴部分を介して下側ガラス基板4の下面側に引き出されている。

【0015】シリコン基板2のトーションバー6,6の 側方上面には、トーションバー6,6の部分を介して平 面コイル7と電気的に接続する一対の電極端子12,1 2が設けられており、この電極端子12,12は、シリ コン基板2上に電鋳コイル法により平面コイル7と同時 形成される。上側及び下側ガラス基板3の図1中左右側には、前記トーションバー6,6の軸方向と平行な可動板5の対辺の平面コイル7部分に磁界を作用させる互いに対をなす円形状の永久磁石13A,13Bと14A,14Bが設けられている。互いに対をなす一方の各3個づつの永久磁石13A,13Bは、図2に示すように、下側がN極、上側がS極となるよう設けられ、互いに対をなす他方の各3個づつの永久磁石14A,14Bは、図2に示すように、下側がS極、上側がN極となるよう設けられている。

【0016】次に動作を説明する。例えば、一方の電極端子12を+極、他方の電極端子12を一極として平面コイル7に電流を流す。可動板5の両側では、永久磁石13Aと13B、14Aと14Bによって、図2の矢印で示すように上下の磁石間で可動板5の平面に沿って平面コイル7を横切るような方向に磁界が形成されており、この磁界中の平面コイル7に電流が流れると、平面コイル7の電流密度と磁束密度に応じて平面コイル7、*

ここで、Mx は捩りモーメント、Gは横弾性係数、Ip は極断面二次モーメントである。また、L、1, r は、それぞれ、トーションバーの中心軸から力点までの距離、トーションバーの長さ、トーションバーの半径であり、図5に示してある。

【0019】そして、前記磁気力Fとばね反力F′が釣り合う位置まで可動板5が回動する。従って、(3)式のF′に(2)式のFを代入することにより、可動板5の変位角φは平面コイル7に流れる電流iに比例することが判る。従って、可動板5下面の可動接点9,9が、トーションバー6のばね力に打ち勝って下側ガラス基板 304上面の固定接点11,11に圧接するのに充分な電流を平面コイル7に流せば、可動板5の回動で可動接点9,9と固定接点11,11を接触させることができる。そして、平面コイル7に流す電流の方向の切り換え又は電流を0N/OFFすることで、接点の切り換え又※

* 言い換えれば可動板5の両端に、電流・磁束密度・力の フレミングの左手の法則に従った方向(図5に示す)に 磁気力Fが作用し、この力はローレンツ力から求められ る。

【0017】この磁気力Fは、平面コイル7に流れる電流密度をi、永久磁石13A, 13Bと14A, 14Bによる磁束密度をBとすると、下記の(1)式で求められる。

$$F = i \times B \cdot \cdot \cdot (1)$$

10 実際には、平面コイル7の巻数nと、磁気力Fが働くコイル長w(図5中に示す)により異なり、下記の(2)式のようになる。

【0018】 $F = n w (i \times B)$ ・・・ (2) 一方、可動板 5 が回動することによりトーションバー 6,6 が捩じられ、これによって発生するトーションバー6,6 のばね反力 F' と可動板 5 の変位角 ϕ の関係は、下記の(3)式のようになる。

【0020】次に、本実施例の電磁リレーにおける永久 磁石による磁束密度分布の計算結果について説明する。 図6は、本実施例に使用した円柱状の永久磁石の磁束密 度分布計算モデルを示し、永久磁石のN極とS極それぞ

図6は、本実施例に使用した円柱状の永久磁石の磁束密度分布計算モデルを示し、永久磁石のN極とS極それぞれの表面を微小領域dyに分割し、求める点の磁束を計算した。

【0021】N極表面で形成される磁束密度をBn、S極表面で形成される磁束密度をBsとすると、これらは円柱状の永久磁石による磁束密度分布の計算式から〔数1〕、〔数2〕の各(4)、(5)式によって求めることができ、任意の点における磁束密度Bは、BnとBsを合成したものになり、(6)式で示される。

【0022】 【数1】

$$Bn = \frac{Br}{2\pi} \int_{-a/2}^{a/2} \frac{z [(d/2)^2 - y^2]^{1/2} dy}{[(y-y_0)^2 + z^2][(d/2)^2 + z^2 + y_0^2 - 2y_0y]^{1/2}} \cdot \cdot \cdot (4)$$

[0023]

$$\frac{\text{Br}}{2\pi} \int_{-4/2}^{4/2} \frac{(z+1)[(d/2)^2 - y^2]^{1/2} dy}{[(y-y_0)^2 + (z+1)^2][(d/2)^2 + (z+1)^2 + y_0^2 - 2y_0y]^{1/2}} \cdot \cdot \cdot (5)$$

【0024】B=Bn+Bs・・・(6) 1 mm, 高さ1 ここで、〔数1〕、〔数2〕の各式において、Brは永 久磁石の残留磁束密度、x、y、zは永久磁石の周りの 電子部品製)を 空間の任意の点を表す座標、1は永久磁石のN極面とS 磁石の表面に垂 極面との距離、dは各極面の半径である。例えば、半径 50 を図8に示す。

Bs =

1 mm, 高さ1 mm, 残留磁束密度0.85 Tの S m - C o 永久磁石 D I A N E T D M - 1 8 (商品名、セイコー電子部品製)を用いて、図7に示すように配置した永久磁石の表面に垂直な面 a の磁束密度分布を計算した結果を図8に示す

【0025】図7のように配置した場合には、磁石間の 空間は、略0.3 T以上の磁束密度となっている。次に、 可動板5の変位量の計算結果について説明する。可動板 5に形成する平面コイル7の幅を100μm、巻数を1 4、可動板5の厚さを20 umとし、トーションバー6 の半径を25 µm、長さを1 mm、可動板5の幅を4 m m、長さを5mmとして、(2)式と(3)式から求め た。尚、磁束密度は、前述の磁束密度分布計算で得られ た0.3 Tを使用した。

【0026】その結果、図9の(A)及び(B)図から 10 電流1.5 mAで2度の変位角が得られることがわかる。 尚、(C)は電流と発生する熱量Qとの関係を示すもの で、この時の単位面積当たりの発生熱量は13μワット /cm² となった。次に、発熱量と放熱の関係について説 明する。発熱量はコイルの抵抗で発生するジュール熱で あり、従って、単位時間当たりに発生する熱量Qは下記 の(7)式によって表される。

 $[0027]0=i^2R\cdots (7)$

ここで、iはコイルに流れる電流、Rはコイルの抵抗で ある。発熱量対流による放熱量Qc は下記の(8)式で 20 表される。

 $Qc = h S \Delta T \cdot \cdot \cdot \quad (8)$

ここで、h は熱伝達係数 (空気は 5×10³ ~ 5×10 〔ワット/cm′℃〕)、Sは素子の表面積、ΔTは素 子表面と空気との温度差である。

【0028】発熱部となる可動板の面積を20mm (4×5)とすると、(8)式は、

Qc =1.0 Δ T (m \neg yF/ $^{\circ}$ C) • • • (8) '

 $\Delta Y = (1/2) (41^{3} f/Ebt^{3}) \cdots$

ここで、Eはシリコンのヤング率である。また、可動板 30 の重さ f は下記の (12) 式で表される。

 $f = W L_1 t \rho g \cdots (12)$

ここで、ρは可動板の体積密度、gは重力加速度であ る。

【0033】また、可動板の撓み量 ΔXは、同じく片持 ち梁の撓み量の計算方法を用いて、下記の(13)式のよ うになる。

 $\Delta X = 4 \left(L_1/2 \right)^3 F / EW t^3 \cdot \cdot \cdot$ ここで、Fは可動板の端に作用する磁気力である。そし て、前記磁気力Fは(2)式のコイル長wを可動板の長 40 さWと見做して求める。

【0034】これら、トーションバーの撓み量と可動板 の撓み量の計算結果を〔表1〕に示す。尚、可動板の撓 み量は、磁気力Fを30µNとして計算したものであ る。

[0035]

【表1】

*となり、数十µワット/cm' 程度の発熱量ならば素子の 温度上昇の問題は無視できることがわかる。尚、参考ま で、輻射による放熱量Qr は下記の(9)式で表され

[0029] Or = ε S σ T' · · · (9) ここで、 ε は輻射率(黒体は $\varepsilon = 1$ D 一般に ε < 1)、 S は素子の表面積、σはステファンボルツマン定 数 $(\pi' k'/60h^3 c')$ 、 T は素子の表面温度である。ま た、トーションバーからの伝導による放熱量Qa は下記 の(10)式で表される。

[0030]

 $Qa = 2 \lambda (S/I_{\perp}) \Delta T \cdots (10)$ ここで、 λは熱伝導率 (シリコンは84ワット/m K)、Sはトーションバーの断面積、1. はトーション バーの長さ、ΔTはトーションバーの両端の温度差であ る。トーションバーの半径を25 μm、長さを1 mmと すると(10)式は、

Qa = 0.1 Δ T (mワット/°C) · · · (10) ' となる。

【0031】次にトーションバーの可動板自重による撓 みと、電磁力による可動板の撓みについて説明する。図 10にこれらの計算モデルを示す。トーションバーの長 さを l₁、トーションバーの幅をb、可動板の重さを f、可動板の厚さをt、可動板の幅をW、可動板の長さ をL: とすると、トーションバーの撓み量ΔYは、片持 ち梁の撓み量の計算方法を用いて、下記の(11)式のよ うになる。

[0032]

(11)

トーションバーと可動板の接み量の計算結果

W	6 mm	6 mm	6 mm
Lı	13m m	13mm	13mm
t	50 μ m	50 μ m	100 µ m
b	50 µ m	50 µ m	50 μ m
11	0.5mm	1. 0mm	1.0mm
f	89 µ N	89 µ N	178 µ N
ΔΥ	0.022 μ m	0. 178 μ m	0. 356 μ m
ΔΧ	0.125μm	0. 125 μ m	0.016μm

【0036】上記の〔表1〕から明らかなように、幅5 0μm、長さ1.0 mmのトーションバーの場合、幅6m m、長さ13mm、厚さ50μmの可動板による撓み量 ΔYは、0.178 μmであり、可動板の厚さを倍の100 μ mとしても、撓み量 Δ Yは、0.356 μ mである。ま た、幅6mm、長さ13mm、厚さ50μmの可動板の 場合、磁気力による撓み量 ΔX は、 $0.125 \mu m$ であり、 可動板両端の変位量を200μm程度とすれば、本実施 例の電磁リレーの特性には何ら影響はない。

50 【0037】以上説明したように、本実施例の電磁リレ

ーでは、コイルの発熱による影響も無視でき、また、可動板5の揺動特性も何ら問題はなく、従来と同様の機能を発揮することができる。そして、半導体素子の製造プロセスを利用して接点可動部やコイル等を形成することによって、従来に比べて格段に超小型で薄型の電磁リレーとすることができる。このため、最終段の出力を電磁リレーで制御する制御系システムの小型化を図ることができる。また、半導体素子の製造プロセスで製造することで、大量生産が可能となる。

【0038】次に上記第1実施例の電磁リレーの製造工 10程を、図11~図14を参照しながら説明する。まず、図11及び図12にシリコン基板の加工工程を示す。厚さ300 μmのシリコン基板101の上下面を熱酸化して酸化膜(1μm)102を形成する(a工程)。

【0039】次に、裏面側にホトリソグラフにより貫通穴のパターンを形成し、貫通穴部分の酸化膜をエッチング除去し(b 工程)、更に、可動板形成部の酸化膜を厚さ $0.5~\mu$ mまで除去する(工程 c)。次に、表面側にワックス層103~e設けた後、貫通穴部分に異方性エッチングを $100~\mu$ m行う(工程 d)。

【0040】裏面側の可動板部分の薄い酸化膜を除去し(工程e)、貫通穴と可動板部分に異方性エッチングを100 μ m行う(工程f)。次に、貫通穴部分で囲まれた可動板裏面に相当するシリコン基板部分に、電気配線部分を残してマスクし、例えばニッケル或いは銅のスパッタを行ってコ字状の電気配線8,8を形成し、更に、可動接点部分を除いてマスクし、金或いは白金の層を例えば蒸着等によって形成し可動接点9,9を形成する(工程g)。

【0041】次に、表面側のワックス層103を除去し、 表面側の酸化膜102 上に、従来公知の電鋳コイル法によ って平面コイル、電極端子部(図示せず)を形成する。 電鋳コイル法は、シリコン基板101 の表面側にニッケル のスパッタを行ってニッケル層を形成し、銅電解めっき を行って銅層を形成する。次にポジ型のレジストで平面 コイル及び電極端子に相当する部分をマスクし、銅エッ チング、ニッケルエッチングを順次行い、エッチング 後、レジストを除去し、更に、銅電解めっきを行ってニ ッケル層の全周を銅で覆い平面コイル及び電極端子に相 当する銅層を形成する。次に、銅層を除いた部分にネガ 40 型のメッキレジストを塗布した後、銅電解めっきを行っ て銅層を厚くして、平面コイル及び電極端子を形成す る。そして、平面コイル部分を例えば感光性ポリイミド 等の絶縁層で覆う。平面コイルを2層にする場合は、再 度ニッケルのスパッタ工程から絶縁層形成までの工程を 繰り返し行えばよい(工程h)。

【0042】次に、表面側にワックス層103′を設け、可動板裏面部分をマスクした後、貫通穴部分に異方性エッチングを100 μm行い、貫通穴部分を貫通させ、可動板部分を除いてワックス層103′を除去する。この際

0

に、上下の酸化膜102 も除去する。これにより、可動板 5とトーションバー(図示せず)が形成され、図 1 のシ リコン基板 2 が形成される(工程 i , j)。

【0043】以上で、シリコン基板2の可動板5及びトーションバーが一体に形成される。その後、可動板部分のワックス層を除去した後、シリコン基板2の上下面に上側ガラス基板3と下側ガラス基板4をそれぞれ陽極接合によって結合し、上下のガラス基板3、4の所定位置に永久磁石10A、10Bと11A、11Bを取付ければよい。

【0044】次に、図13及び図14を参照しながら上下ガラス基板の加工工程を説明する。まず、上側ガラス基板3は、例えば超音波加工により可動板上方部分に相当する位置に穴を開け、開口部3aを形成すればよい(工程a)。一方、下側ガラス基板4では、まず、電解放電加工によってスルーホール用の貫通穴4a,4aをガラス基板4の裏面側から形成する(工程b)。

【0045】そして、下側ガラス基板4の両面に、例えば、ニッケル或いは銅のスパッタを行い、金属層104を形成する(工程c)。次に、貫通穴4aを含む電気配線部分をマスクし、その他の部分をエッチングして金属層104を除去することで、電気配線10,10を形成する(工程d)。次に、ガラス基板4の表面側にリフトオフ用に、ホトリソグラフにより固定接点のパターンを形成して固定接点部を除いてレジスト105を塗布する(工程e)。

【0046】次に、ガラス基板4表面側の全面に金或いは白金の蒸着により蒸着層106を形成する(工程f)。次に、レジストを除去することで、固定接点部を除く他の部分の蒸着層106を除去し、固定接点11,11を形成する(工程g)。次に第1の発明に係る電磁リレーの第2実施例を図15に示す。尚、第1実施例と同一要素には同一符号を付して説明を省略する。

【0047】図において、本実施例の電磁リレー21は、シリコン基板2及び下側ガラス基板4の構成は、第1実施例と同様であるが、上側ガラス基板3′の構成が異なる。即ち、上側ガラス基板3′は、第1実施例の上側ガラス基板3の開口部3aに相当する部分を、放電加工等によって溝3A′として閉塞する構成としてある。そして、シリコン基板2の上下面に、上側ガラス基板3′と下側ガラス基板4を陽極接合によって結合して、可動板5の揺動空間を密閉する構成としている。更に、この密閉空間を真空雰囲気にして電磁リレー21を駆動させる。

【0048】かかる構成によれば、可動板5が回動する際の空気抵抗がなくなるため、可動板の応答性を向上できる。そして、シリコン基板2に上下のガラス基板3',4を結合する際に、接着剤を用いるとガスが可動板の揺動空間に侵入する虞れがあるが、本実施例のよう に 陽極接合を用いればその心配はない。また、可動板

5の揺動空間を真空封止する際に、空間内に硫化フッ素 (SF。)を封入することで、絶縁耐圧が向上する。

11

【0049】次に、図16に第2の発明に係る電磁リレーの実施例を示し説明する。尚、上記の各実施例と同一要素には同一符号を付して説明を省略する。図16において、本実施例の電磁リレー31では、可動板5側に、平面コイルに代えて薄膜の永久磁石32を設ける。一方、シリコン基板2のトーションバー6,6の軸方向と平行な可動板5の対辺側方の部分に、通電により磁界を発生する平面コイル7A,7Bを設ける。また、上側ガラス基板3'は、図15に示すものと同様で溝3A'を有し閉塞された構成である。尚、本実施例では枠状に永久磁石を設けたが、平面コイルと対応する辺だけに永久磁石を設けるようにしてもよい。

【0050】かかる構成のように、薄膜の永久磁石32を可動板5側に設け、平面コイル7A,7Bをシリコン基板2側に設けるようにしても、上述の各実施例と同様に動作させることができる。更に、可動板5側にコイルを設けていないので、発熱に関する問題は生じない。また、薄膜の磁石を用いているので、可動板5の動作が鈍20くなると言うことはなく、可動板5だけの封止も可能である。そして、可動板5の揺動空間を真空封止すれば、図15に示す実施例と同様で可動板5の応答性が良好となる。

[0051]

【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、コイルを従来の巻線型ではなく半導体素子製造技術を用いて形成する構成としたので、従来の巻線型コイルを用いる電磁リレーに比較して格段に小型化及び薄型化することができる。従って、電磁リレーを使用する制御系のシ 30ステムの集積化及び小型化を図ることができる。

【0052】また、可動板の揺動空間を密閉空間として 真空封止する構成とすれば、空気抵抗をなくすことがで き、可動板の応答性を向上でき、リレー応答性を高める ことができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1の本発明に係る電磁リレーの第1実施例を*

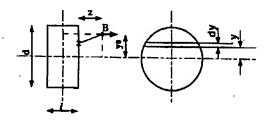
* 示す構成図

- 【図2】同上第1実施例の拡大縦断面図
- 【図3】同上第1実施例の可動板の上面側の拡大斜視図
- 【図4】同上第1実施例の可動板の下面側の拡大斜視図
- 【図5】同上第1実施例のガルバノミラーの動作原理を 説明する図
- 【図6】同上第1実施例の永久磁石による磁束密度分布の計算モデル図
- 【図7】計算した磁束密度分布位置を示す図
- 【図8】図7に示す位置の磁束密度分布の計算結果を示す図
- 【図9】可動板の変位量と電流量との計算結果を示すグ ラフ
- 【図10】トーションバー及び可動板の撓み量の計算モデル図
- 【図11】同上第1実施例のシリコン基板の加工工程の 説明図
- 【図12】図11に続くシリコン基板の加工工程の説明 図
- 【図13】同上第1実施例のガラス基板の加工工程の説 明図
- 【図14】図13に続くガラス基板の加工工程の説明図
- 【図15】第1の発明に係る電磁リレーの第2実施例の 構成を示す斜視図
- 【図16】第2の発明に係る電磁リレーの実施例の構成を示す斜視図

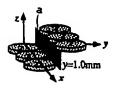
【符号の説明】

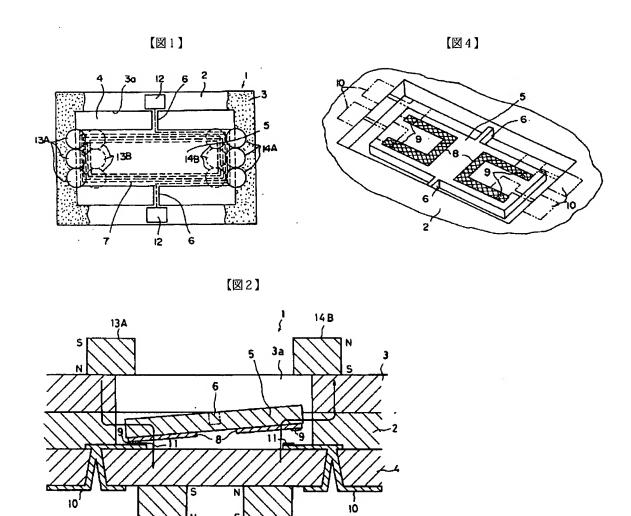
- 1,21,31 電磁リレー
- 2 シリコン基板
- 3, 3' 上側ガラス基板
- 4 下側ガラス基板
- 5 可動板
- 6 トーションバー
- 7 平面コイル
- 9 可動接点
- 11 固定接点
- 13A, 13B, 14A, 14B, 32 永久磁石

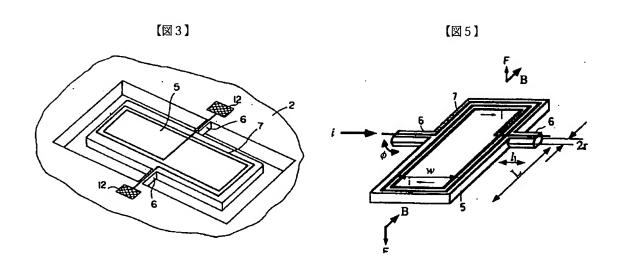
【図6】



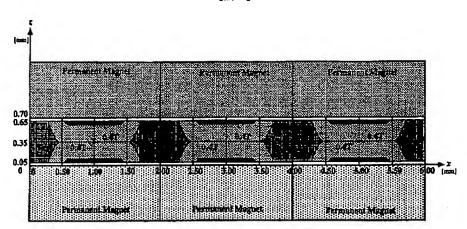
【図7】

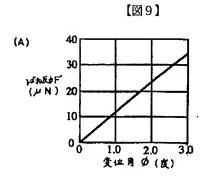


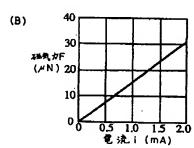


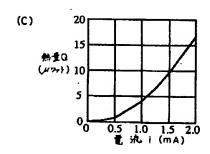


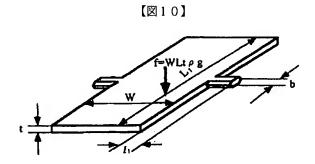
【図8】

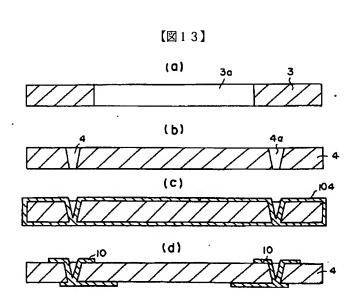


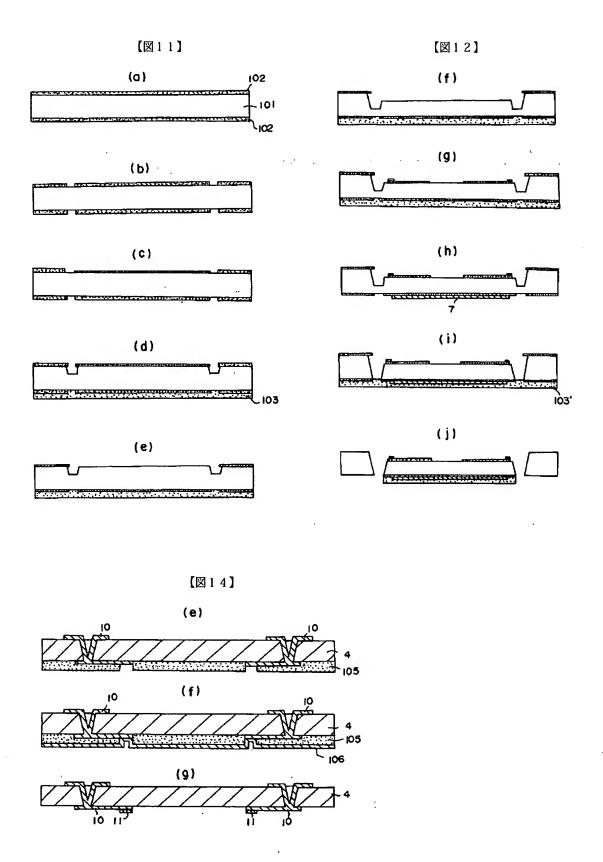


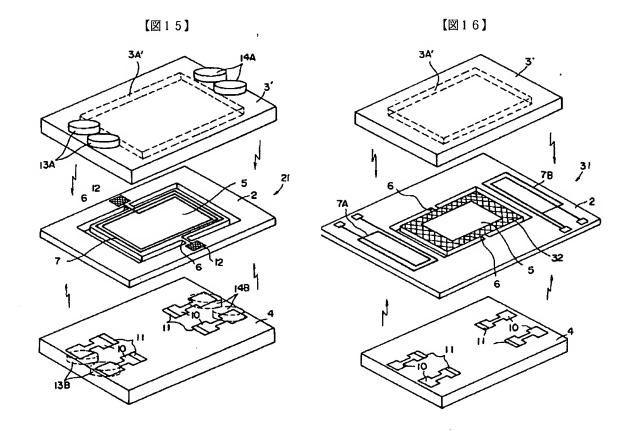












【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載 【部門区分】第7部門第1区分 【発行日】平成13年2月23日(2001、2、23)

【公開番号】特開平7-176255

【公開日】平成7年7月14日(1995.7.14)

【年通号数】公開特許公報7-1763

【出願番号】特願平5-320525

【国際特許分類第7版】

H01H 51/24 49/00

[FI]

. HO1H 51/24 B 49/00 J

【手続補正書】

【提出日】平成12年5月30日(2000.5.30)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】半導体基板に、平板状の可動板と該可動板を半導体基板に対して揺動可能に軸支するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の<u>周縁部</u>に通電により磁界を発生する平面コイルを敷設すると共<u>に可</u>動接点部を設ける一方<u>前記可動板の可動接点部に接離可能な固定接点部を設け、前</u>記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺の平面コイル部に<u>静磁界を与える磁界発生手段を備える</u>構成としたことを特徴とするプレーナー型電磁リレー。

【請求項2】前記磁界発生手段は、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺の平面コイル部のみに静磁界を与える構成である請求項1に記載のプレーナー型電磁リレー。

【請求項3】前記磁界発生手段は、前記可動板に対して上下に配置して、前記可動板平面に沿う静磁界を発生させる構成とした請求項1又は2に記載のプレーナー型電磁リレー。

【請求項4】前記磁界発生手段は、前記可動板に対して上下に配置し、且つ位置をずらして、前記可動板平面に沿う静磁界を発生させる構成とした請求項1又は2に記載のプレーナー型電磁リレー。

【請求項5】半導体基板の上下面に上側基板と下側基板を設け、上側及び下側の基板にそれぞれ前記磁界発生手段を固定する構成とした請求項3又は4に記載のプレーナー型電磁リレー。

【請求項6】<u>前記磁界発生手段は、永久磁石である請求</u>

<u>項1~5のいずれか1つに記載のプレーナー型電磁リレ</u> <u></u>

【請求項7】半導体基板に、平板状の可動板と該可動板を半導体基板に対して揺動可能に軸支するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の<u>周縁部に磁界発生手段</u>を設けると共<u>に可</u>動接点部を設ける一方、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分に、通電により磁界を発生する平面コイルを設け、前記可動板の可動接点部に接離可能な固定接点部を設ける構成としたことを特徴とするプレーナー型電磁リレー。

【請求項8】<u>前記磁界発生手段は、薄膜の永久磁石である請求項7に記載のプレーナー型電磁リレー。</u>

【請求項9】<u>半導体基板の上下面に上側基板と下側基板を設ける構成とした請求項7又は8に記載のプレーナー</u>型電磁リレー。

【請求項10】前記上側基板と下側基板で可動板収納空間を閉塞し、この可動板収納空間を真空状態とする構成とした請求項5又は9に記載のプレーナー型電磁リレー。

【請求項11】前記上側基板及び下側基板が、絶縁基板である請求項10に記載のプレーナー型電磁リレー。 【請求項12】半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて貫通させて前記トーションバー部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する工程と、可動板匠可動接点部を形成する工程と、前記可動接点に接離可能な固定接点部を形成する工程と、前記可動接点に接離可能な固定接点部を形成する工程と、上ーションバー軸方向と平行な可動板の対辺に対応する位置に磁界発生手段を固定する工程とからなるプレーナー型電磁リレーの製造方法。

【請求項13】<u>前記磁界発生手段を固定する工程は、磁界発生手段を、可動板に対して上下に配置して、可動板平面に沿う静磁界を発生させるように固定する請求項1</u>

2に記載のプレーナー型電磁リレーの製造方法。

【請求項14】<u>前記磁界発生手段を固定する工程は、磁界発生手段を、可動板に対して上下に配置し、且つ位置をずらして、可動板平面に沿う静磁界を発生させるように固定する請求項12に記載のプレーナー型電磁リレーの製造方法。</u>

【請求項15】半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて貫通させて前記トーションバー部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する工程と、可動板<u>周囲に磁界発生手段</u>を形成する工程と、可動板に可動接点部を形成する工程と、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分<u>に平</u>面コイルを形成する工程と<u>前</u>記可動接点に接離可能な固定接点部を形成する工程と<u>か</u>らなるプレーナー型電磁リレーの製造方法。

【請求項16】<u>前記可動板形成工程は、異方性エッチングを用いる請求項12~15のいずれか1つに記載のプレーナー型電磁リレーの製造方法。</u>

【請求項17】前記平面コイル形成工程は、電解めっき により平面コイルを形成する請求項12~16のいずれ か1つに記載のプレーナー型電磁リレーの製造方法。

【請求項18】<u>半導体基板の上下面に上側基板と下側基板とを固定する工程を有する請求項12~17のいずれか1つに記載のプレーナー型電磁リレーの製造方法。</u>

【請求項19】<u>前記上側及び下側基板の固定工程は、陽極接合を用いて行う請求項18に記載のプレーナー型電磁リレーの製造方法。</u>

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0003

【補正方法】変更

【補正内容】

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところが、従来の電磁リレーは半導体と比較すれば桁違いに大きな体積を占有する。従って、機器の小型化を推進するためには、電磁リレーの小型化が必要である。そして、従来の一般的な巻線タイプの電磁リレーでは、長さ14mm,幅9mm,高さ5mmが世界最小である(「超薄型シグナルリレー」、松下電工技報、No.35、pp27~31 (1987年)参照)。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0006

【補正方法】変更

【補正内容】

[0006]

【課題を解決するための手段】このため、第1の発明の プレーナー型電磁リレーでは、半導体基板に、平板状の 可動板と該可動板を半導体基板に対して揺動可能に軸支 するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の<u>周縁</u> 部に通電により磁界を発生する平面コイルを敷設すると 共<u>に可</u>動接点部を設ける一方<u>前記可動板の可動接点部に接離可能な固定接点部を設け、前</u>記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺の平面コイル部に<u>静磁界を</u>与える磁界発生手段を備える構成とした。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0007

【補正方法】変更

【補正内容】

【0007】前記磁界発生手段は、前記トーションバー の軸方向と平行な可動板の対辺の平面コイル部のみに静 磁界を与える構成とするとよい。具体的には、磁界発生 手段を、前記可動板に対して上下に配置する。更には、 磁界発生手段を、前記可動板に対して上下に配置し、且 つ位置をずらして、前記可動板平面に沿う静磁界を発生 させるようにするとよい。このような場合、半導体基板 の上下面に上側基板と下側基板を設け、上側及び下側の 基板にそれぞれ前記磁界発生手段を固定する構成とする とよい。前記磁界発生手段は、永久磁石とする。また、 第2の発明の電磁リレーでは、半導体基板に、平板状の 可動板と該可動板を半導体基板に対して揺動可能に軸支 するトーションバーとを一体形成し、前記可動板の<u>周縁</u> 部に磁界発生手段を設けると共に可動接点部を設ける一 方、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺 側方の半導体基板部分に、通電により磁界を発生する平 面コイルを設け、前記可動板の可動接点部に接離可能な 固定接点部を設ける構成とした。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0008

【補正方法】変更

【補正内容】

【0008】前記磁界発生手段は、薄膜の永久磁石とす る。また、半導体基板の上下面に上側基板と下側基板を 設ける構成とした。更に、前記上側基板と下側基板で可 動板収納空間を閉塞し、この可動板収納空間を真空状態 とするとよい。前記上側基板及び下側基板を、絶縁基板 とするとよい。第1の発明の電磁リレーの製造方法とし ては、半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基 板の下面から上面に向けて貫通させて前記トーションバ 一部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形 成する工程と、可動板周囲に平面コイルを形成する工程 と、可動板<u>に可</u>動接点部を形成する工程と<u>前</u>記可動接 点に接離可能な固定接点部を形成する工程と、トーショ ンバー軸方向と平行な可動板の対辺に対応する位置に磁 <u>界発生手段</u>を固定する工程とからなることを特徴とす る。また、前記磁界発生手段を固定する工程は、磁界発 生手段を、可動板に対して上下に配置して、可動板平面 に沿う静磁界を発生させるように固定するとよく、更 に、磁界発生手段を、可動板に対して上下に配置し、且 つ位置をずらして、可動板平面に沿う静磁界を発生させ るように固定するとよい。

【手続補正6】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0009

【補正方法】変更

【補正内容】

【0009】また、第2の発明の電磁リレーの製造方法は、半導体基板のトーションバー形成部分を除いて基板の下面から上面に向けて貫通させて前記トーションバー部分で半導体基板に揺動可能に軸支される可動板を形成する工程と、可動板に可動接点部を形成する工程と、前記トーションバーの軸方向と平行な可動板の対辺側方の半導体基板部分に平面コイルを形成する工程と、前記可動接点に接離可能な固定接点部を形成する工程とからなることを特徴とする。前記可動板形成工程は、異方性エッチングを用いるとよい。また、前記平面コイル形成工程は、電解めっきにより平面コイルを形成するとよい。また、半導体基板の上下面に上側基板と下側基板とを固定する工程を有する。この上側及び下側基板の固定工程は、陽極接合を用いて行うとよい。

【手続補正7】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0013

【補正方法】変更

【補正内容】

【0013】前記シリコン基板2には、平板状の可動板 5と、この可動板5の中心位置でシリコン基板2に対し て基板上下方向に揺動可能に可動板 5 を軸支するトーシ ョンバー6.6とが異方性エッチングによって一体形成 されている。従って、可動板5及びトーションバー6も シリコン基板と同一材料からなっている。前記可動板5 の上面周縁部には、図3に示すように、通電により磁界 を発生する銅薄膜からなる平面コイル7が絶縁被膜で覆 われて設けられている。ここで、コイルは抵抗分によっ てジュール熱損失があり抵抗の大きな薄膜コイルを高密 度に実装すると発熱により駆動力が制限されることか ら、本実施例では、従来公知の電解めっきによる電鋳コ イル法によって前記平面コイル7を形成してある。電鋳 コイル法は、基板上にスパッタで薄いニッケル層を形成 し、このニッケル層の上に銅電解めっきを行って銅層を 形成し、コイルに相当する部分を除いて銅層及びニッケ ル層を除去することで、銅層とニッケル層からなる薄膜 の平面コイルを形成するもので、薄膜コイルを低抵抗で 高密度に実装できる特徴があり、マイクロ磁気デバイス の小型化・薄型化に有効である。また、可動板5の下面 側の両側には、図4に示すように、コ字状の電気配線

8, 8が設けられ、これら各電気配線8, 8のそれぞれの端部上面には、例えば金, 白金等の可動接点9, 9が設けられている。

【手続補正8】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0014

【補正方法】変更

【補正内容】

【0014】更に、下側ガラス基板4の上面には、電気配線10,10が図4の二点鎖線で示すようなパターンで形成されており、この電気配線10,10上面の前記可動接点9,9に対応する位置に、同じく金,白金等からなる固定接点11,11が設けられている。前記電気配線10,10は、図2に示すように、下側ガラス基板4に設けた貫通穴部分を介して下側ガラス基板4の下面側に引き出されている。

【手続補正9】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0015

【補正方法】変更

【補正内容】

【0015】シリコン基板2のトーションバー6,6の側方上面には、トーションバー6,6の部分を介して平面コイル7と電気的に接続する一対の電極端子12,12は、シリコン基板2上に電鋳コイル法により平面コイル7と同時形成される。上側及び下側ガラス基板3,4の図1中左右側には、前記トーションバー6,6の軸方向と平行な可動板5の対辺の平面コイル7部分に磁界を作用させる互いに対をなす円形状の永久磁石13A,13Bと14A,14Bが設けられている。互いに対をなす一方の各3個づつの永久磁石13A,13Bと14A,14Bが影極となるよう設けられ、互いに対をなす他方の各3個づつの永久磁石14A,14Bは、図2に示すように、下側がN極、上側がS極となるよう設けられている。

【手続補正10】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0029

【補正方法】変更

【補正内容】

[0029] Or = ε S σ T⁴ · · · (9)

ここで、 ε は輻射率(黒体は $\varepsilon=1$ <u>で一般には</u> $\varepsilon<1$)、S は素子の表面積、 σ はステファンボルツマン定数(π^2 k^4 /60 h^3 c^2)、T は素子の表面温度である。また、トーションバーからの伝導による放熱量Qa は下記の(10)式で表される。

【手続補正11】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0043

【補正方法】変更

【補正内容】

【0043】以上で、シリコン基板2<u>に</u>可動板5及びトーションバーが一体に形成される。その後、可動板部分のワックス層を除去した後、シリコン基板2の上下面に上側ガラス基板3と下側ガラス基板4をそれぞれ陽極接合によって結合し、上下のガラス基板3,4の所定位置に永久磁石<u>13A,13Bと14A,14B</u>を取付ければよい。

【手続補正12】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】図5

【補正方法】変更

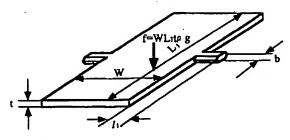
【補正内容】

【図5】同上第1実施例の<u>電磁リレー</u>の動作原理を説明 する図

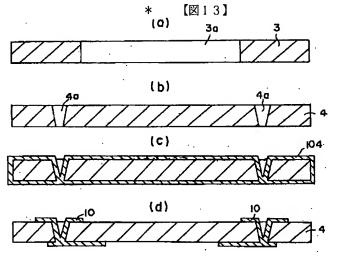
【手続補正13】

【補正対象書類名】図面

*【補正対象項目名】図10 【補正方法】変更 【補正内容】 【図10】



【手続補正14】 【補正対象書類名】図面 【補正対象項目名】図13 【補正方法】変更 【補正内容】



【手続補正15】 【補正対象書類名】図面 【補正対象項目名】図15 【補正方法】変更 【補正内容】 【図15】

